

หลักการออกแบบ Robot Gripper สำหรับงาน CNC Machining (Intermediate)

Robot Gripper Design for CNC Machining 44-JIG-32

วัตถุประสงค์

1. เข้าใจหลักการการทำงานของ Gripper
2. บอกองค์ประกอบของ Gripper ได้อย่างถูกต้อง
3. อธิบายหลักการทำงานของเครื่อง CNC ได้
4. เลือกรูปแบบของ Gripper ให้เหมาะสมกับรูปทรงของชิ้นงานได้
5. กำหนดวัสดุที่ใช้ในการสร้าง Gripper ได้
6. เขียน Conceptual sheet เพื่อกำหนดแนวทางการออกแบบ Robot Gripper ได้

ผู้ควรเข้ารับการอบรม

มีความรู้ หรือมีประสบการณ์ในการผลิตชิ้นส่วนด้วยเครื่อง CNC

คุณสมบัติของผู้เข้ารับการอบรม

มีความรู้ หรือมีประสบการณ์ในการผลิตชิ้นส่วนด้วยเครื่อง CNC

เครื่องจักร/อุปกรณ์หลัก ประกอบการฝึกอบรม

-

เนื้อหาหลักสูตร

1. หลักการทำงานของ Gripper
2. องค์ประกอบของ Gripper
3. หลักการทำงานของเครื่อง CNC
4. การเลือกรูปแบบของ Gripper ให้เหมาะสมกับรูปทรงของชิ้นงาน
5. การกำหนดวัสดุที่ใช้ในการสร้าง Gripper
6. การเขียน Conceptual sheet เพื่อกำหนดแนวทางการออกแบบ Robot Gripper

ระยะเวลาการอบรม

1 วัน

จำนวนผู้เข้าอบรม

12 คน

ค่าอบรม/ท่าน

3,500 ฿